

4.3

要素剛性方程式

(1)内力の評価 図4-3の要素系における仮想仕事の原理は、

$$\int_{x_1}^{x_2} \sigma \delta \varepsilon A dx = f_1 \cdot \delta u_1 + f_2 \cdot \delta u_2 \quad (4.20)$$

となります。式(4.20)の積分の中は、式(4.17)、式(4.19)から、

$$\sigma \delta \varepsilon = E[B][u][B][\delta u] \quad (4.21)$$

とすることができます。行列の積の転置は、転置行列の積になりますので、式(4.21)は以下のように書くことができます。

$$\sigma \delta \varepsilon = E[u]^T [B]^T [B][\delta u]$$

したがって、式(4.20)の左辺は、

$$\int_{x_1}^{x_2} \sigma \delta \varepsilon A dx = \int_{x_1}^{x_2} E[u]^T [B]^T [B][\delta u] A dx \quad (4.22)$$

となります。要素断面積、節点変位、仮想節点変位は、座標 x の関数ではありませんので、これらを積分の外に出すことができます。

$$\int_{x_1}^{x_2} \sigma \delta \varepsilon A dx = [u]^T [B]^T [B][\delta u] A \int_{x_1}^{x_2} E dx \quad (4.23)$$

ヤング率が一定の場合、 E も積分の外に出すことができます。一定でなくても要素のサイズが短ければ、ヤング率変化を微小だとみなし、要素内の平均値 \bar{E} で置き換えれば積分外に出すことができます。すなわち、式(4.23)の積分を計算すると、

$$\begin{aligned} A \int_{x_1}^{x_2} E dx &\cong A \int_{x_1}^{x_2} \bar{E} dx = \bar{E} A \int_{x_1}^{x_2} dx \\ &= \bar{E} A(x_2 - x_1) = \bar{E} Al = \bar{E} V \end{aligned} \quad (4.24)$$

となります。ここで、 V は要素の体積です。すなわち、式(4.20)の左辺は、

$$\int_{x_1}^{x_2} \sigma \delta \varepsilon A dx = \bar{E} V [u]^T [B]^T [B][\delta u] \quad (4.25)$$

のように行列の積の形で表現することができます。

一方、新たな行列、